DATA TRANSFER DEVICE BY MULTI-BUFFER CONTROL IN PARALLEL **COMPUTERS**

Publication number: JP10307802 **Publication date:**

1998-11-17

Inventor:

MAYA YUZURU; OTSUJI AKIRA; SHIGENO

TAKEYUKI; SAKURABA TATSUTOSHI

Applicant:

HITACHI LTD

Classification:

- international:

G06F13/14; G06F15/163; G06F13/14; G06F15/16;

(IPC1-7): G06F15/163; G06F13/14

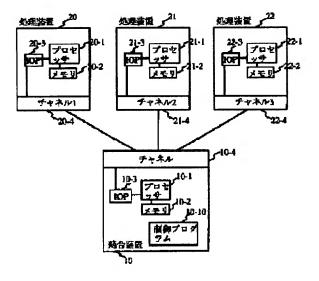
- european:

Application number: JP19970119089 19970509 Priority number(s): JP19970119089 19970509

Report a data error here

Abstract of JP10307802

PROBLEM TO BE SOLVED: To shorten command response time by transferring data after a command processing is ended in the write command processing of a coupling device. SOLUTION: A system is constituted of the coupling device 10 and three processors 20-22 and the hardware constitution of the coupling device 10 and the processors 20-22 is the same. All the processors 20-22 issue write and read commands to the coupling device 10 and access the coupling device 10. The coupling device 10 performs the priority control of the processing of a command main body and the processing of data transfer so as to free at least one command area and a data area for all channels 20-4-22-4 so as to receive commands from all the channels 20-4-22-4 at all times. That is, when the coupling device 10 writes data from the processors 20-22 by the command processing, the coupling device 10 returns a response to the processors 20-22 and then, transfers them from a transfer data storage area to memories 20-2-22-2.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-307802

(43)公開日 平成10年(1998)11月17日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	FΙ		
G06F	15/163		G06F	15/16	3 1 0 V
	13/14	3 1 0		13/14	310Y

審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全 5 頁)

(21)出願番号	特顧平9-119089	(71)出願人	000005108	
		0.00	株式会社日立製作所	
(22)出顧日	平成9年(1997)5月9日		東京都千代田区神田駿河台四丁目6番地	
		(72)発明者	真矢 譲	
			神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地 株	
			式会社日立製作所システム開発研究所内	
		(72)発明者	大辻 彰	
			神奈川県横浜市戸塚区戸塚町5030番地 株	
			式会社日立製作所ソフトウェア開発本部内	
		(72)発明者	茂野 丈至	
		(12/,2//11	神奈川県秦野市堀山下1番地 株式会社日	
			立製作所汎用コンピュータ事業部内	
		(74)代理人		
		(14)(42)(最終質に続く	
		1	ADDRESS CONT.	

(54) 【発明の名称】 並列計算機におけるマルチパッファ制御によるデータ転送装置

(57)【要約】

【課題】本発明の課題は、処理装置と結合装置から構成される並列計算機において、結合装置の書き込みコマンド処理のデータ転送時間を削除し、処理装置からコマンドを受信してから応答を戻すまでのコマンド応答時間を短縮することである。

【解決手段】本発明では、結合装置は処理装置から受信するデータを格納するためのバッファを複数個用意する。結合装置は、処理装置から受信したコマンドが書き込みコマンドの場合、データを管理するデータ項目にデータのアドレスを示す領域を設け、ここにデータアドレスを設定し、コマンドの応答を処理装置に戻す。その後、結合装置はデータをバッファからメモリに転送する。このように、本発明における結合装置の書き込みコマンド処理では、コマンド処理終了後にデータ転送を行うため、コマンド応答時間は短縮できる。

図1

【特許請求の範囲】

【請求項1】複数の処理装置とこれらが共有する結合装 置から構成される並列計算機において、結合装置と処理 装置は、チャネル対応にコマンドとデータを格納する複 数個のメッセージバッファを格納する領域を設けること を特徴とする並列計算機におけるマルチバッファ制御に よるデータ転送装置。

【請求項2】請求項1において、結合装置はコマンド処 理終了後に、メッセージバッファからメモリにデータ転 送を行うことを特徴とする並列計算機におけるマルチバ 10 して、メッセージバッファから結合装置のメモリにデー ッファ制御によるデータ転送装置。

【請求項3】請求項1において、結合装置は全てのチャ ネルにおけるメッセージバッファの空き数が少なくとも 1以上であるようにデータ転送を行うことを特徴とする 並列計算機におけるマルチバッファ制御によるデータ転 送装置.

【請求項4】請求項1において、結合装置は、処理装置 からデータ転送完了前にデータの読み出しコマンドを受 信すると、メッセージバッファから読み出すことを特徴 とする並列計算機におけるマルチバッファ制御によるデ 20 ータ転送装置。

【請求項5】請求項1において、チャネル毎に1個のコ マンド領域とデータ領域を用意し、残りはチャネル共通 のメッセージバッファを設け、全てのチャネルで共有す ることを特徴とする並列計算機におけるマルチバッファ 制御によるデータ転送装置。

【請求項6】請求項1において、全てのメッセージバッ ファが使用中ならば、コマンドは受信できないことを特 徴とする並列計算機におけるマルチバッファ制御による データ転送装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、処理装置とこれら が共有する結合装置から構成される並列計算機に係わ り、結合装置のコマンド処理におけるデータ転送時間を 削除し、処理装置のコマンド応答時間を短縮させる方法 に関する。

[0002]

【従来の技術】処理装置とこれらが共有する結合装置か システム」に記載されている。これによると、処理装置 (中央処理複合体:CPC) はメッセージバッファにデー タを格納して、結合装置(SES機構)にデータを転送し ている。

【0003】リスト構造の読み出しと書き込みは、特開 平6-83783「条件付きオペレーション提供装置及び方 法」に記載されているように、リスト入力が読み出され ている時、リスト出力が書き込まれている時、コマンド 処理中にデータを転送している。

【0004】とのため、従来の方式では、データサイズ 50 【0013】そして、全ての処理装置(20~22)は

が大きくなると、コマンド処理におけるデータ転送時間 が長くなり、コマンドの実行時間が長くなるという問題 がある。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】処理装置は結合装置に データを書き込む場合、処理装置は結合装置に書き込み コマンドとデータを送信する。

【0006】結合装置は書き込みコマンドを受信する と、このコマンドを解析し、データ項目を作成する。そ タを転送する。最後に、結合装置は応答を処理装置に戻 す。

【0007】との結果、結合装置はコマンド処理中にデ ータ転送を行うため、コマンドの実行時間が長くなると いう問題がある。コマンド応答時間は、コマンド本体の 処理時間とデータ転送時間からなる。本発明の課題は、 結合装置のコマンド処理において、データ転送時間を削 除し、処理装置からコマンドを受信してから応答を戻す までのコマンド応答時間を短縮することである。

[8000]

【課題を解決するための手段】本発明では、処理装置と 結合装置から構成される並列計算機において、結合装置 は処理装置から受信するデータを格納するためのバッフ ァを複数個用意する。

【0009】結合装置は、処理装置から受信したコマン ドを解析する。これが書き込みコマンドの場合、結合装 置はデータを管理するデータ項目にデータのアドレスを 示す領域を設け、ことにデータアドレスを設定し、コマ ンドの応答を処理装置に戻す。その後、結合装置はデー 30 タをバッファからメモリに転送する。

【0010】とのように、本発明における結合装置の書 き込みコマンド処理では、コマンド処理終了後にデータ 転送を行うため、処理装置からコマンドを受信してから 応答を戻すまでのコマンド応答時間は短縮できる。

[0011]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を示 す。

【0012】図1は、本発明による並列計算機のシステ ム構成図である。本発明によるシステム構成は、結合装 ら構成される並列計算機は、特開平6-4490「データ処理 40 置(10)と3台の処理装置(20~22)から構成す る。結合装置(10)と処理装置(20~22)のハー ドウェア構成は同一とし、それぞれプロセッサ(10- $1 \sim 22 - 1$), $\lambda = 0$ (10 - 2 $\sim 22 - 2$), IOP (入出力プロセッサ: Input Output Processor) (10-3~22-3)、およびチャネル(10-4~22-4) から構成する。処理装置(20) はチャネル1(2 0-4)を、処理装置(21)はチャネル2(21-4)を、処理装置(22)はチャネル2(22-4)使 用する。

結合装置(10)に書き込みコマンドおよび読み出しを 発行することにより、結合装置(10)をアクセスす る。図2は結合装置のデータ管理方法を示す図である。 データを書き込む場合、データ項目(31、32)を作 成し、待ち行列で管理する。待ち行列毎にデータ項目制 御(30)を設ける。

【0014】データ項目制御(30)には、最初に接続 するデータ項目(31)のアドレスを格納する。

【0015】データ項目(31)は、データ識別子(3 1-1)、データポインタ(31-2)、データ位置フ 10-2)は転送データ格納領域(50)に格納されている ラグ (31-3) および次データ項目ポインタ (31-4)から構成される。データ項目(32)の内容はデー タ項目(31)と同一である。

【0016】データ識別子(31-1)は処理装置(2 0~22) がデータを識別するためものであり、ユニー クな値である。

【0017】データポインタ(31-2)はデータのア ドレスを示す。

【0018】 データ位置フラグ(31-3)は、データ が転送データ格納領域にあるか、あるいはメモリにある 20 -2)を転送データ格納領域(50-0)からメモリ かを示すフラグである。以下、これが"1"の場合に は、データが転送データ格納領域にあることを、"0" の場合には、データが転送データ格納領域(50)から メモリ(20-2、21-2、22-2)に転送された ととを示す。

【0019】次データ項目ポインタ(31-4)は、次 のデータ項目(32)のアドレスを格納する。

【0020】図3は結合装置の転送データ格納領域を示 す図である。

【0021】結合装置(10)の転送データ格納領域 (50) はチャネル1(20-4) に対して、n個のコマ ンドとデータが格納できるように、コマンドの領域(5 0-1~5n-1)、データの領域(50-2~5n-2) および応答の領域(50-0)を設ける。

【0022】チャネル2(21-4) どチャネル3(22 -4) も、同様にコマンドの領域(60-1~6n-1、70-1~7n-1)、データの領域(60-2~ 6 n-2、70-2~7n-2) および応答の領域(5 0-0)を設ける。

タ格納領域(50、60、70)からメモリ(20-2、21-2、22-2) にデータ転送している間で も、空き領域があれば、結合装置(10)は処理装置 (20~22) からコマンドを受信できるようになる。 [0024] 図4は結合装置の書き込み処理手順を示す

図である。処理装置(20)は書き込みコマンドを送信 するために書き込みコマンドを発行し(処理100)、 とのコマンドとデータを送信する(処理101)。

[0025] 一方、結合装置(10) はこのコマンドを 受信すると、転送データ格納領域(50)からコマンド 50 くなる。とのようなケースをなくすため、結合装置(1

(50-1)とデータ(50-2)を読み出し、コマン ドを解析する(処理102)。そして、受信したデータ を管理するためのデータ項目(31)を作成する(処理 103)。そして、作成したデータ項目(31)を以下 のように、設定する(処理104)。

【0026】まず、結合装置(10)はユニークなデー タ識別子(31-1)を設定し、データ位置フラグ(3 1-3)は、まだデータがメモリ(20-2)に転送さ れていないため"1"を設定し、データポインタ(31 データのアドレスを設定し、最後にこのデータ項目(3) 1)を指定された場所に接続するために次データ項目ポ インタ(31-4)を設定する。

【0027】更に、結合装置(10)は応答を作成し (処理106)、転送データ格納領域(50)の応答 (50-0) に格納する。

【0028】最後に、結合装置(10)は処理装置(2 0) に応答(50-0)を送信する(処理107)。 【0029】その後、結合装置(10)はデータ(50 (20-2)に転送し、このデータ転送が完了すると、 データ項目(31)のデータポインタ(31-2)を再 設定し、データ位置フラグ(31-3)は"1"から" 0"に更新する。図5は結合装置の読み出し処理手順を 示す図である。処理装置(21)は読み出しコマンドを 送信するために読み出しコマンドを発行し(処理20 0)、このコマンドを送信する(処理201)。

【0030】一方、結合装置(10)はこのコマンドを 受信すると、転送データ格納領域(60)からコマンド 30 (60-1)を読み出し、コマンド(60-1)を解析 する(処理202)。そして、データ識別子(31-1)から該当するデータ項目(31)を検索する(処理 203)。そして、検索したデータ項目(31)のデー タポインタ (31-2) からデータを読み出し、転送デ -タ格納領域(60)にデータ(60-2)を設定する (処理204)。

【0031】更に、転送データ格納領域(60)に応答 (60-0)を作成する(処理205)。転送データ格 納領域の応答に格納する。最後に、結合装置(10)は [0023] これにより、結合装置(10)は転送デー 40 処理装置(21)に応答(60-0)とデータ(60-2)を送信する(処理206)。

> 【0032】上記の実施例におけるコマンド処理は、コ マンド本体の処理とデータ転送の処理に分けられ、コマ ンド本体の処理を優先させる。このため、全てのコマン ド領域(50-1~5n-1、60-1~6n-1、7 0-1~7n-1)とデータ領域(50-2~5n-2、60-2~6n-2、70-2~7n-2)を使用 するケースがある。このケースには、結合装置(10) は処理装置(20~22)からのコマンドが受信できな

5

0)は全てのチャネル($20-4\sim22-4$)からコマンドがいつも受信できるようにするため、全てのチャネル($20-4\sim22-4$)について、少なくとも1個のコマンド領域とデータ領域を空けておくように、コマンド本体の処理とデータ転送の処理の優先制御を行う。【0033】上記の実施例では、チャネル($20-4\sim22-4$)毎に1<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-11<00-

[0034]

* 【発明の効果】本発明では、複数の処理装置とこれらが 共有する結合装置から構成される並列計算機において、 結合装置はコマンド処理により処理装置からのデータを 書き込む際、結合装置は処理装置に応答を返した後に、 転送データ格納領域からメモリに転送することにより、 コマンド応答時間を短縮する。

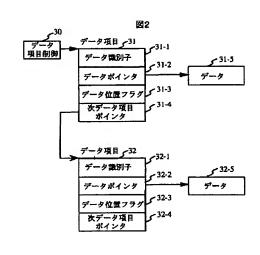
【図面の簡単な説明】

【図 1 】本発明による並列計算機のシステム構成図であ ス

- 10 【図2】結合装置のデータ管理方法を示す図である。
 - [図3] 結合装置の転送データ格納領域を示す図である。
 - 【図4】結合装置の書き込み処理手順を示す図である。
 - 【図5】結合装置の読み出し処理手順を示す図である。 【符号の説明】
 - 10…結合装置、20~22…処理装置

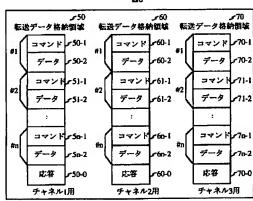
【図1】

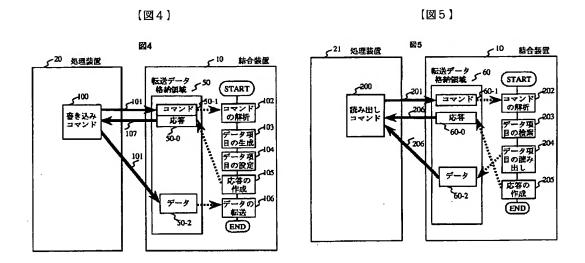
【図2】



【図3】

₩3





フロントページの続き

(72)発明者 櫻庭 健年

神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地 株 式会社日立製作所システム開発研究所内